

Graduatoria per l'assegnazione di un incarico di prestazione occasionale per attività di ricerca

(Bando di selezione del 18.09.2023- scadenza: 29.09.2023;
Approvato con delibera del Consiglio di Facoltà del 11.09.2023, n. 124/2023)

Rangordnung zur Erteilung eines Auftrags für gelegentliche Mitarbeit in Bezug auf Forschungstätigkeit

(Ausschreibung vom 18.09.2023– Einreichtermin: 29.09.2023;
Genehmigt mit Beschluss des Fakultätsrates Nr. 124/2023 vom 11.09.2023)

Approvata con decreto del preside della Facoltà di Ingegneria n. 143/2023 del 18.10.2023

Genehmigt mit Dekret des Dekans der Fakultät für Ingenieurwesen Nr. 143/2023 vom 18.10.2023

Riferimento / Kennziffer: P14

Progetto di ricerca / Forschungsprojekt:

Reconfigurable Collaborative Agri-Robots - Recoaro (TN2291)

Descrizione dell'attività / Beschreibung der Tätigkeit:

Sviluppo e test di applicativi software per robot modulari riconfigurabili per applicazioni agricole in ambiente montano.

L'attività del progetto comprende il supporto a:

- a) Sviluppo software, modellazione e simulazione di robot.
- b) Analisi e valutazione di dati sperimentali.
- c) Scrittura di report e preparazione di materiale per la divulgazione dei risultati ottenuti nell'ambito dell'attività svolta.

Entwicklung und Test von Softwareanwendungen für rekonfigurierbare modulare Roboter für landwirtschaftliche Anwendungen in bergigen Gegenden.

Die Projektaktivität umfasst Unterstützung für

- a) Softwareentwicklung, Modellierung und Simulation von Robotern.
- b) Analyse und Auswertung von Versuchsdaten.
- c) Verfassen von Berichten und Vorbereitung von Material für die Verbreitung der Ergebnisse der Aktivität.

CUP I52F20000300005

PIS E035239

1. BOZOGLU OGUZHAN