

Graduatoria per l'assegnazione di un incarico di prestazione occasionale per attività di ricerca

(Bando di selezione del 28.04.2023 - scadenza: 13.05.2023;
Approvato con delibera del Consiglio di Facoltà del 19.04.2023, n. 65/2023)

Rangordnung zur Erteilung eines Auftrags für gelegentliche Mitarbeit in Bezug auf Forschungstätigkeit

(Ausschreibung vom 28.04.2023 – Einreichetermin: 13.05.2023;
Genehmigt mit Beschluss des Fakultätsrates Nr. 65/2023 vom 19.04.2023)

Approvata con decreto del preside della Facoltà di Ingegneria n. 82/2023 del 06.06.2023

Genehmigt mit Dekret des Dekans der Fakultät für Ingenieurwesen Nr. 82/2023 vom 06.06.2023

Riferimento / Kennziffer:

P05

Progetto di ricerca / Forschungsprojekt:

TN2291 *Reconfigurable Collaborative Agri-Robots*

Descrizione dell'attività / Beschreibung der Tätigkeit:

Sviluppo di robot modulari riconfigurabili per applicazioni agricole in ambiente montano.

L'attività del progetto comprende il supporto a:

a) Sviluppo software e test del prototipo.

b) Analisi e valutazione di dati sperimentali.

c) Scrittura di report e preparazione di materiale per la divulgazione dei risultati ottenuti nell'ambito dell'attività svolta

Entwicklung rekonfigurierbarer modularer Roboter für landwirtschaftliche Anwendungen in gebirgigen Umgebungen.

Die Projektaktivität umfasst Unterstützung für:

(a) Softwareentwicklung und Prototypentests.

b) Analyse und Bewertung der experimentellen Daten.

c) Verfassen von Berichten und Vorbereitung von Material für die Verbreitung der Ergebnisse der Aktivität.

CUP I52F20000300005

PIS E029791

1. Oguzhan Bozoglu